

文章编号:1671-6833(2020)01-0013-07

基于 Trucksim 整车操纵稳定性影响参数的研究

陈 静¹, 徐延海^{1,2}, 朱鹏兴¹, 李 爽¹, 唐云飞¹

(1.西华大学 汽车与交通学院,四川 成都 610039; 2.汽车测控与安全四川省重点实验室,四川 成都 610039)

摘 要:为提高商用车驾驶的操纵稳定性,通过 Trucksim 建立了商用车整车仿真模型及双移线闭环试验仿真环境。通过改变商用车的结构参数对车辆进行动力学仿真实验,详细分析了不同的结构参数对整车操纵稳定性的影响;结合汽车操纵稳定性的客观定量评价指标,定量分析商用车结构参数对整车操纵稳定性的影响。结果表明:增加装载质量,使各项危险指标和综合客观评价指标数值变高,表明操纵稳定性变差;相反,随着轴距的增大,各项指标和综合评价指标都在降低,商用车操纵稳定性变好。

关键词: Trucksim; 双移线; 整车操纵稳定性; 客观评价指标

中图分类号: U461.6 **文献标志码:** A **doi:** 10. 13705/j.issn.1671-6833. 2019.04. 003

0 引言

商用车载重大、强度高、时间久、速度快等特点对商用车操纵稳定性提出了更高的要求^[1],同时操纵稳定性是车辆动力学性能中较为复杂的一项性能,因此对商用车操纵稳定性的影响因素研究就显得尤为重要。得益于计算机技术的大量应用,众多学者对汽车操纵稳定性进行了相关仿真研究^[2-4]。文献[5]通过 Adams 建立整车模型,并利用遗传算法有效提高了商用车的操纵稳定性;文献[6]利用 Carsim-Simulink 联合仿真研究了汽车的操稳性;文献[7]基于 Trucksim 对整车操纵稳定性进行了仿真分析研究,但缺少参数对性能影响的量化研究;文献[8]利用 Matlab/Simulink 建立电动助力转向系统控制策略,改善了商用车的操纵稳定性。商用车结构参数的设计对其操纵稳定性有较大影响,因此,笔者利用 Trucksim 建立整车及道路模型,结合汽车操纵稳定性的客观定量评价指标和综合客观评价指标,定量分析商用车结构参数的变化对整车操纵稳定性的影响。通过改变商用车结构参数,建立商用车操纵稳定性与自身结构参数之间的量化关系,并结合蛛网图对整车操纵稳定性影响参数进行综合评价,为商用车在设计阶段提供部分数据上的参考

依据。

1 系统建模

1.1 整车建模

基于 Trucksim 的友好用户界面及快速化建模特性,笔者基于大运某款轻型载货汽车基本参数进行整车动力学模型的建立。该模型主要由整车外形、轮胎参数、转向系统、动力传动系统、制动系统和悬架系统等几部分组成^[9],由于在仿真中仅涉及到整车操纵稳定性的仿真,因此模型是以 speed control 通过 PID 控制来调节车速,不需要详细的动力传动系统参数,只需提供发动机功率限制最高车速。仿真车辆参数见表 1 所示,建立仿真模型如图 1 所示。

1.2 道路建模

笔者采用 Trucksim 中的 3 维平整路面作为道路模型,仿真道路的几何线形根据仿真工况的国家标准确定,设置相应的环境参数和路面参数。

在相关研究中,通过采用双移线仿真(double lane change, DLC)试验,可以对汽车操纵稳定性进行全面评价。根据 GB/T 6323—2014《汽车操纵稳定性试验方法》^[10]的规定,并考虑实车情况,设定本文中的仿真条件:在试验过程中不施加制动力,只有转向操作;试验车速按汽车最高车速的

收稿日期:2018-12-03;修订日期:2019-03-04
基金项目:国家自然科学基金资助项目(51775448);四川省科技厅重点资助项目(2015GZ0150,2016GZ0346)
通信作者:徐延海(1970—),男,湖北黄冈人,西华大学教授,博士,主要从事整车性能测试与仿真等方面的研究,E-mail:xuyanhai@mail.xhu.edu.cn。

表 1 仿真车辆主要参数

Table 1 Main parameters of simulation vehicle

参数	数值
长×宽×高 $L\times D\times H/\text{mm}$	5 960×1 844×2 250
质心高度 H_g/mm	1 173
质心距前轴距离 L_t/mm	1 113
轮距 B/mm	1 844
轴距 L_s/mm	3 360
整车最大总质量 m/kg	6 000
发动机功率 P_e/kW	96
后悬钢板弹簧刚度 $K_t/(\text{N}\cdot\text{mm}^{-1})$	160
驱动形式	4×2
轮胎规格	7.00R16



图 1 轻型载货汽车仿真模型

Figure 1 Simulation model of light truck

70%的整数倍确定,试验的初速度取 85 km/h。仿真采用驾驶员转向模型来控制车辆动作,在 Trucksim 中输入双移线轨迹坐标数据如表 2 所示,采用 3 次样条插值得到轨迹如图 2 所示,仿真距离为 150 m。

表 2 双移线坐标参数

Table 2 Coordinate parameters of double shift line

坐标点	X 轴	Y 轴	坐标点	X 轴	Y 轴
1	0	0	9	120	3.5
2	65	0	10	125	3.3
3	70	0.1	11	130	2.4
4	75	0.7	12	135	1.1
5	80	1.8	13	140	0.2
6	85	2.8	14	145	0
7	90	3.4	15	150	0
8	95	3.5			

2 汽车操纵稳定性客观评价指标

汽车操纵稳定性受汽车结构参数、环境条件和人为感觉等多种因素的影响,使得对其评价变得错综复杂。考虑到多种因素,笔者采用轨道跟踪好坏、翻车危险、侧滑危险等几种评价指标,该评价方法与驾驶员主观评价的相关性达到 99% 以上,具体评价指标包括以下几种。

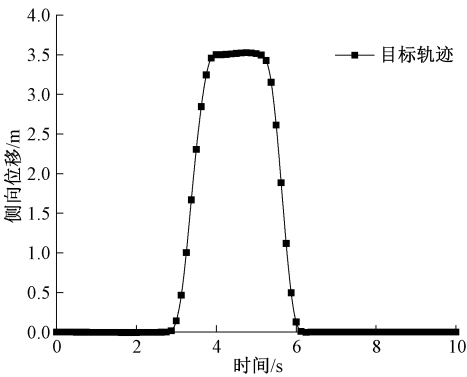


图 2 双移线试验驾驶员模型输入与时间关系
Figure 2 Between driver model input and time relationship under double-shift test

2.1 轨道跟踪好坏的指标

(1)轨道误差指标。汽车轨道跟踪的好坏直接影响其主动安全性,因此,轨道误差的总方差对于汽车主动安全性是一个重要指标,其标准化后表达式为:

$$J_{e1} = \int_0^{t_n} \left\{ \frac{[f(t) - y(t)]}{\hat{E}} \right\}^2 dt, \tag{1}$$

式中: $f(t)$ 为期望路径; \hat{E} 为轨迹误差标准阈值; $y(t)$ 为试验时汽车目标轨迹; t_n 为试验时间。

(2)方向误差指标。侧向加速度 $a_y = v + u\omega_r$,汽车纵向速度与横摆角速度的乘积 $u\omega_r$ 是非稳态量,影响汽车的行驶方向,因此将其作为方向误差考虑。标准化后总方差表达式为:

$$J_{e2} = \int_0^{t_n} \left(\frac{u\omega_r}{\hat{\omega}_r} \right)^2 dt, \tag{2}$$

式中: ω_r 为汽车质心横摆角速度; $\hat{\omega}_r$ 为横摆角速度标准阈值。

2.2 翻车危险性指标

(1)侧向加速度。侧向加速度是操纵稳定性中最重要的汽车响应参数和评价指标,它代表汽车的侧向行驶性能。侧向加速度 a_y 的总方差表达式为:

$$J_{r1} = \int_0^{t_n} \left(\frac{a_y}{\hat{a}_y} \right)^2 dt, \tag{3}$$

式中: \hat{a}_y 为侧向加速度标准阈值。

(2)侧倾角。从驾驶员的角度考虑,车身侧倾角也代表翻车危险性,可以间接反映驾驶员的紧张程度,但与侧向加速度所表示的意义又有所不同,其标准化的总方差表达式为:

$$J_{r2} = \int_0^{t_n} \left(\frac{\varphi}{\hat{\varphi}} \right)^2 dt, \tag{4}$$

式中: φ 为汽车的侧倾角; $\hat{\varphi}$ 为汽车的侧倾角标准
门槛值。

2.3 侧滑危险指标

汽车前、后轮的侧滑是实际行驶中经常遇到
的情况,它直接影响汽车的行驶安全性及驾驶员
的安全感。因此,汽车的侧滑是影响驾驶员主观
评价的一个因素。当汽车前、后轮的侧向力大于
地面附着力,地面附着力不足以提供汽车所需要
的侧向力时,汽车将产生侧滑,其标准化的总方差
表达式为:

$$J_s = \max J_{si} = \int_0^{t_n} \left[\frac{F_{yi}(t)/F_{zi}(t)}{\hat{\mu}} \right]^2 dt, \quad (5)$$

式中: $i = 1, 2, 3, 4$ 分别表示左前、左后、右前、右
后 4 个轮胎; $F_{yi}(t)$ 为车轮侧向力; $F_{zi}(t)$ 为车轮
垂直载荷; $\hat{\mu}$ 为 $F_{yi}(t)/F_{zi}(t)$ 的标准门槛值。

2.4 综合客观评价指标

将上述各单项评价指标加权组合并取其加权
平均值,建立一个考虑因素全面的表征汽车主动
安全性的客观评价指标:

$$J = \sqrt{\frac{W_1 J_{e1}^2 + W_2 J_{e2}^2 + W_3 J_{r1}^2 + W_4 J_{r2}^2 + W_5 J_s^2}{W_1 + W_2 + W_3 + W_4 + W_5}}, \quad (6)$$

式中: W_1, W_2, W_3, W_4, W_5 为加权值。为了调整权
系数, W_i 均取为 1,所有门槛值取文献[12] 标准
门槛值。

3 不同结构参数对商用车操纵稳定性的
影响

商用车的操纵稳定性能是由各结构参数共同
决定的,其中整车质量、轴距、轮距、质心位置是车
体最重要的特性参数,钢板弹簧刚度是商用车悬
架特性参数,这些结构参数与商用车的操纵稳定
性息息相关。文献[11]研究了不同结构参数对
操纵稳定性影响程度,笔者在此基础上以整车质
量、轴距、轮距、后悬钢板弹簧刚度、质心高度及质
心距前轴距离这 6 个结构参数作为试验的仿真变
量,根据文献[11]将每个因素分为 3 种情况,分
别为原车参数的 0.9 倍、1.0 倍和 1.1 倍,通过此
方案得到 18 种不同参数的商用车,采用控制变量

法,结合客观评价指标定量考察此 6 个结构参数
变化的对整车操纵稳定性的影响,具体参数变化
如表 3 所示。

表 3 仿真参数
Table 3 Simulation parameters

仿真 倍数	整车 质量 m/kg	轴距 L_s/mm	后悬钢板 弹簧刚度 $K_r/$ $(\text{N} \cdot \text{mm}^{-1})$	质心 高度 H_g/mm	质心距 前轴距 离 $L_r/$ mm	轮距 B/mm
0.9	5 400	3 024	144	1 056	1 002	1 660
1.0	6 000	3 360	160	1 173	1 113	1 844
1.1	6 600	3 696	176	1 290	1 224	2 028

3.1 整车质量的影响

根据式(5)将各车轮上的垂向力和侧向力
通过计算得到侧滑危险指标,最后根据上述 5
个指标计算得到综合客观评价指标如表 4 所
示。通过表 4 可以看出,随着整车质量的增加,
其各项指标均有所变大,表征车辆操纵稳定性
变差,更易出现危险工况,因此在实际交通运输
中应避免超载。

根据表 1 参数,仅改变仿真模型中商用车的
整车质量,进行双移线试验,其他仿真参数与原始
参数一致。通过试验得到的侧向偏移量、横摆角
速度、侧向加速度、侧倾角与时间的关系曲线如图
3 所示。

从仿真曲线可以看出,整车质量的变化对轨
道误差影响较小,但随着质量的变大,整车惯性变
大,导致侧倾角变大,表明车辆出现侧翻危险的可
能性随整车质量的增加而增加。

3.2 轴距的影响

根据表 1 参数,仅改变模型中商用车轴距,保
持其他仿真试验参数与原始参数一致,进行双移
线试验。通过试验得到的侧向偏移量、侧偏角速
度、侧向加速度、侧倾角与时间的关系曲线分别如
图 4 所示。对比分析商用车轴距对其各项操纵稳
定性指标的影响。

从仿真曲线可以看出,轴距对各项操稳性指
标影响比较明显,随着轴距的增大,所有指标的峰
值都有一定程度的减少。表明商用车操纵稳定性

表 4 不同整车质量下仿真结果

Table 4 The simulation results under different vehicle mass

整车质量/kg	轨道误差指标 J_{e1}	方向误差指标 J_{e2}	侧向加速度指标 J_{r1}	侧倾角指标 J_{r2}	侧滑指标 J_s	综合指标 J
5 400	3.924 338	1 454.93	4.831	2.326	7.958	650.681
6 000	4.026 982	1 468.68	4.871	3.303	8.362	656.832
6 600	4.177 237	1 488.59	4.936	4.598	8.896	665.739

随轴距的增大而提升。
将各车轮上的垂向力和侧向力通过计算得到

侧滑危险指标,各项指标以及客观综合评价指标
具体数值如表 5 所示。从表 5 可以看出,随轴

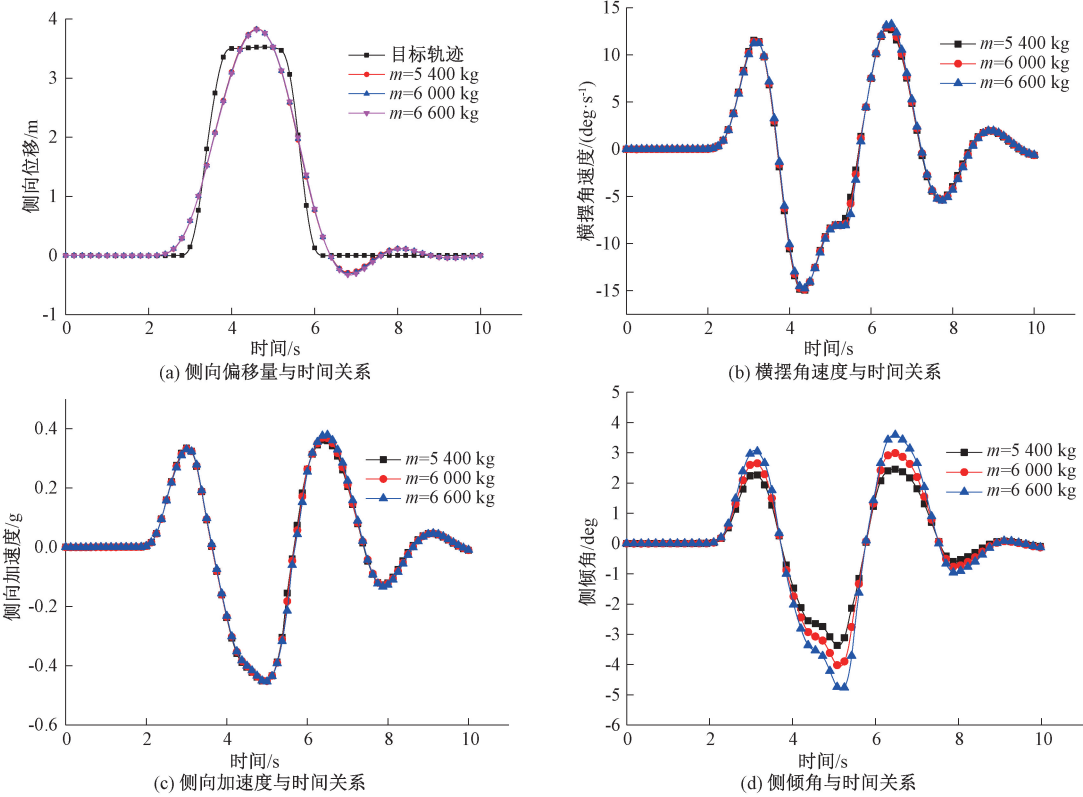


图 3 整车质量改变下仿真曲线图

Figure 3 Simulation curves change with vehicle mass

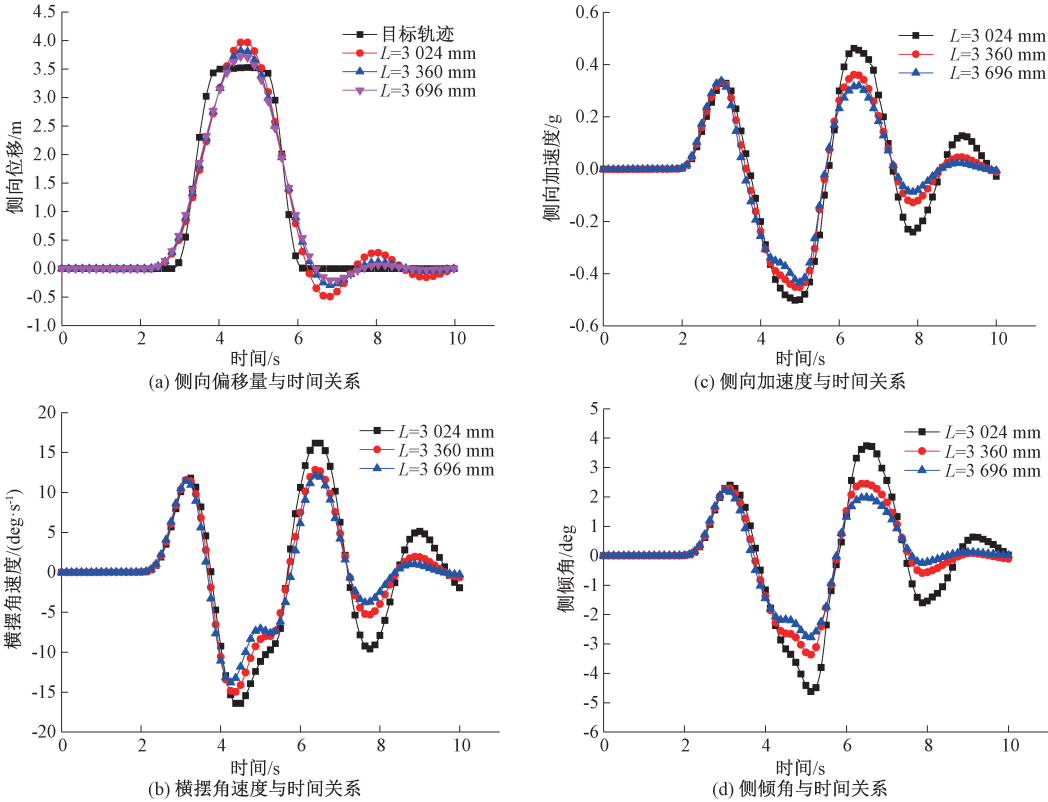


图 4 轴距改变下仿真曲线图

Figure 4 Simulation curves change with vehicle wheelbase

表 5 不同轴距下仿真结果

Table 5 The simulation results under different vehicle wheelbase

轴距/mm	轨道误差指标 J_{cl}	方向误差指标 J_{ψ}	侧向加速度指标 J_{ax}	侧倾角指标 J_{ϕ}	侧滑指标 J_s	综合指标 J
3 024	4.941 6	2 168.58	6.587 41	4.077 192	10.108 110	969.838
3 360	3.958 1	1 454.93	4.831 00	2.326 541	7.958 148	650.681
3 696	3.916 4	1 222.86	4.150 85	1.743 489	7.256 446	546.896

距的增大,各项指标都随之降低,尤其体现在轴距由3 024 mm 增大到3 360 mm 时最为明显,表明车辆轴距的减小会导致操纵稳定性变差,因此从整车操纵稳定性方面考虑,在满足设计要求的情况下,应尽量选取较大轴距。

3.3 后悬钢板弹簧刚度

根据表 1 改变模型中商用车的后悬钢板弹簧刚度,进行双移线试验,其他仿真参数与原始参数一致。通过试验得到的侧向偏移量、侧偏角速度、侧向加速度、侧倾角与时间的关系曲线如图 5 所示。对仿真结果曲线进行对比,分析商用车后悬钢板弹簧刚度对其操纵稳定性各项指标的影响。

分析图 5 仿真结果各参数变化可知,后悬钢板弹簧刚度的变化对 4 项指标影响较小,因此从图像上难以说明后悬钢板弹簧刚度的变化对操纵

稳定性的影响。

根据式(5)将各车轮上的垂向力和侧向力通过计算得到侧滑危险指标 J_s 。表 6 是根据汽车操纵稳定性综合客观评价指标计算不同装载质量下双移线试验的结果。从数值结果上可以看出,当商用车后悬钢板弹簧刚度 $K=160\text{ N/mm}$ 时,其综合客观评价指标最小,因此,在商用车后悬钢板弹簧刚度设计时,应考虑一个最优设计值,过大或者过小都会影响其操纵稳定性。

对于表 3 另外 3 个结构参数:质心高度、质心距前轴距离及轮距,其仿真过程与整车质量、轴距以及后悬钢板弹簧刚度的仿真过程类似,不再赘述,仅在表 7 中给出最终仿真综合客观评价指标的数值,可从综合评价指标中得到质心高度、质心距前轴的距离及轮距的变化对整车操纵稳定性影响的变化趋势。

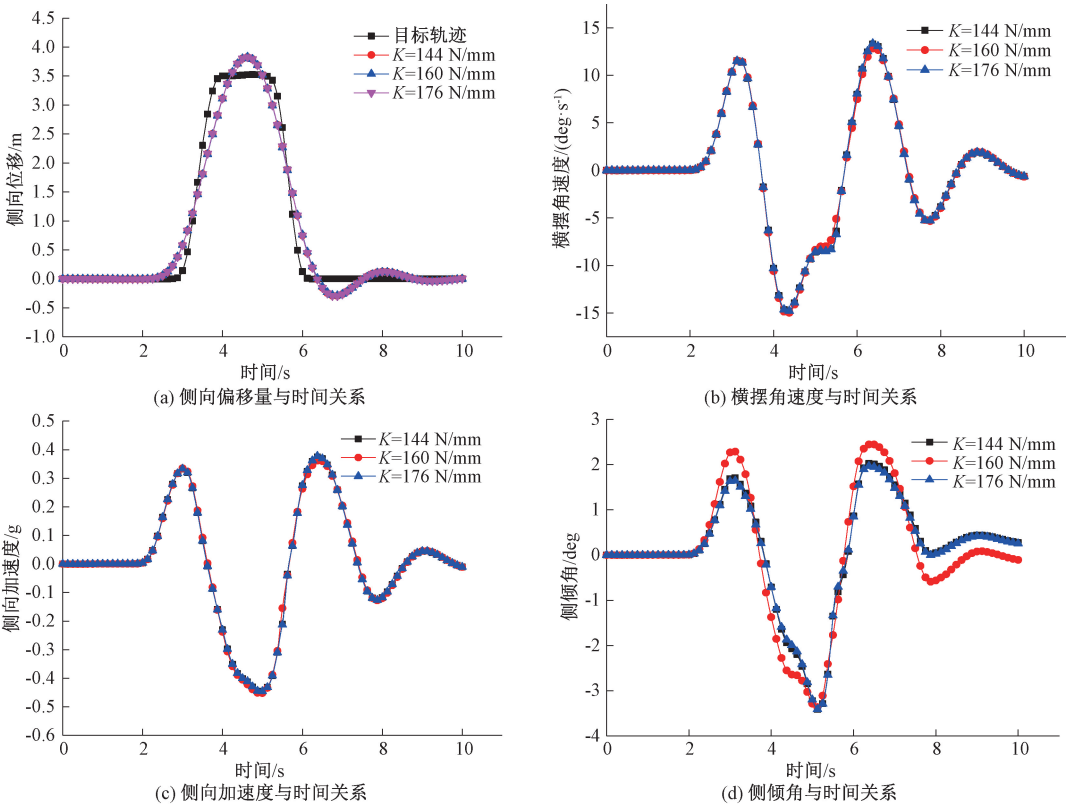


图 5 后悬钢板弹簧刚度改变的仿真曲线图

Figure 5 Simulation curves change with vehicle stiffness change of back suspension leaf spring

表 6 不同后悬钢板弹簧刚度下仿真结果

Table 6 The simulation results under different vehicle stiffness of back suspension leaf spring						
后悬钢板弹簧 刚度/(N·mm ⁻¹)	轨道误差指标 J_{e1}	方向误差指标 J_{e2}	侧向加速度指标 J_{a1}	侧倾角指标 J_{i2}	侧滑指标 J_s	综合指标 J
144	3.837 27	1 480.48	4.835 8	1.733 9	8.080 5	662.107
160	3.932 06	1 454.93	4.831 0	2.326 5	7.958 1	650.681
176	3.833 60	1 483.60	4.842 6	1.657 5	8.089 9	663.502

4 蛛网图

为综合对比不同结构参数对横向稳定性的影响,笔者借助蜘蛛网图构建出结构参数对商用车操纵稳定性影响模型。蛛网图的基本原理是根据评价系统需求确定主要的评价指标,并将评价指标数据进行无量纲化处理,转化为

具有可比性的数值。仿真所得综合评价指标如表 7 所示。以 6 个结构参数仿真变量及综合客观评价指标 J 建立蛛网图模型如图 6 所示。分析表 7 中不同结构参数的变化可知,整车操纵稳定性随整车质量、质心高度的变大而变差,随轴距、质心距前轴的距离及轮距的变大而提升。

表 7 不同结构参数的综合评价指标

Table 7 Comprehensive evaluation index of different structural parameters						
仿真参数 倍数	整车质量/ kg	轴距/ mm	后悬钢板弹簧 刚度/(N·mm ⁻¹)	质心高度/ mm	质心距前轴 距离/mm	轮距/ mm
0.9	650.680 994 6	969.837 700 6	662.106 855 6	664.106 474 9	692.555 975 2	732.196 837 9
1.0	656.832 051 4	650.681 036 3	650.681 004 6	676.832 064 1	656.832 064 1	653.756 550 2
1.1	665.739 030 2	546.895 756 6	663.502 117 7	709.966 662 7	645.928 728 7	586.412 242 7

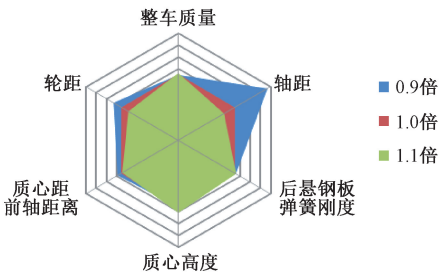


图 6 不同结构参数操纵稳定性的蛛网图

Figure 6 Spider chart with different structural parameters

从图 6 可以看出,轴距对商用车操纵稳定性的影响最明显,而另外 4 个参数的改变对其影响较小。具体来说,随着整车质量的增大,综合客观评价指标变差,商用车操纵稳定性降低,但这种变化并不明显;而随着轴距、质心距前轴距离和轮距的变大,综合客观评价指标变好,表明商用车操纵稳定性在提升。

5 结论

(1)随着整车质量的变大,商用车操纵稳定性的各项指标变差,综合客观评价指标也变差,表明商用车的操纵稳定性降低。

(2)随着整车轴距、质心距前轴距离和轮距的变长,商用车操纵稳定性的各项指标变好,综合

评价指数也变好,表明商用车操纵稳定性随轴距的增大而提升。

(3)后悬钢板弹簧的刚度及质心高度的变化对整车操纵稳定性的影响不大。

(4)在实际商用车设计阶段,上述变化关系为商用车参数的设计提供了部分数据上的参考依据。

参考文献:

[1] 陈可际,过学迅,裴晓飞. 基于多工况匹配的商用车侧翻预警方法[J]. 中国机械工程,2016,27(20): 2822-2827.

[2] JIN X J, YU Z T, YIN G D, et al. Improving vehicle handling stability based on combined AFS and DYC system via robust Takagi-Sugeno fuzzy control [J]. IEEE transactions on intelligent transportation systems, 2018, 19(8):2696-2707.

[3] 郑睿.某重型商用车平顺性和操纵稳定性优化[D]. 合肥:合肥工业大学,2018.

[4] 孙勇,郭魁元,许志光. 商用车电子稳定性控制系统测试评价方法研究[J]. 汽车技术,2018(4):52-57.

[5] 张召振,许凯,曾发林. 基于 Adams 的某重型商用车操纵稳定性优化研究[J].广西大学学报(自然科学版),2017,42(2):452-460.

[6] HUANG F H, FU C Y, TANG X L, et al. Study on stability and handling characteristics and control of

four-wheel-drive electric vehicles[J]. Advances in mechanical engineering, 2017, 9(12): 1-15.

[7] 章雪华,石柏军,李岩.基于 Trucksim 整车操纵稳定性仿真分析研究[J].机械设计与制造工程,2017,46(2):30-34.

[8] 张硕,余强,闫光辉,等.商用车 EPS 助力控制策略的研究[J].汽车工程,2013,35(9):812-816.

[9] 吴涛,焦静,范学琼,等.基于 Trucksim 的整车动力性能仿真分析[J].汽车实用技术,2016(6): 63-65.

[10] 全国汽车标准化技术委员会.汽车操纵稳定性试验方法:GB/T 6323—2014[S].北京:中国标准出版社,2014.(这个不会查)

[11] 崔丽楠.重型载货汽车建模、仿真及总成特性对性能影响的分析[D].长春:吉林大学,2011.

Research on Vehicle Handling Stability Affected Parameters Based on Trucksim

CHEN Jing¹, XU Yanhai^{1,2}, ZHU Pengxing¹, LI Shuang¹, TANG Yunfei¹

(1.School of Transportation and Automotive Engineering,Xihua University,Chengdu 610039,China; 2.Sichuan Key Laboratory of Automotive Control and Safety,Chengdu 610039,China)

Abstract: In order to improve the steering stability of commercial vehicles, a commercial vehicle simulation model and a double-shift closed-loop test simulation environment were established by Trucksim. The dynamic simulation experiments of the vehicle were carried out by changing the structural parameters of the vehicle. The influence of different structural parameters on the handling stability of the vehicle was analyzed in detail. Combined with the objective quantitative evaluation index of vehicle handling stability, the influence of commercial vehicle structural parameters on vehicle handling stability was quantitatively analyzed. The results showed that with the increase of the loading quality, the values of various hazard indicators and comprehensive objective evaluation indicators would become higher, indicating that the stability is worse. On the contrary, with the increase of the wheelbase, the indicators and comprehensive evaluation indicators would decrease, and the steering stability of commercial vehicles was getting better.

Key words: Trucksim; double lane change; vehicle handling stability; objective evaluation index