

一边固定对边自由另两边点支承的矩形板

王本瑞 李桂生

(力学教研室) (计算中心)

提 要

在弹性薄板理论中,有些板的边界条件比较复杂,难于求解。但由于工程需要,人们往往采取简化近似的办法求解,很多问题至今尚未得到精确的解答。

本文在[1][2]的基础上,引用广义简支边的概念和叠加原理,由解微分方程着手,结合边界条件和自由角点条件,求得矩形板在一边固定、对边自由、另两边有点支承下的精确解。文中最后,计算了正方形在板均布荷载作用下的实例。从计算的结果看,这个解法是有效的。

一、引 言

设矩形板如图1所示, $y=0$ 边为固定边, $y=b$ 边为自由边, $x=0$ 及 $x=a$ 边的 $\frac{b}{3}$ 处,各有一个点支承。板受均布荷载 q 作用。此时,所求解的问题可归结为:

在板的边界内,须满足偏微分方程

$$\frac{\partial^4 W}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 W}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 W}{\partial y^4} = \frac{q}{D} \quad (a)$$

其中, D 为抗弯刚度。

在板的边界上,满足下列边界条件:

$$(W)_{y=0} = \left(\frac{\partial W}{\partial y} \right)_{y=0} = 0 \quad (b)$$

$$\left. \begin{aligned} -D \left[\frac{\partial^3 W}{\partial y^3} + (2-\mu) \frac{\partial^3 W}{\partial x^2 \partial y} \right]_{y=b} &= 0 \\ \left(\frac{\partial^2 W}{\partial y^2} + \mu \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} \right)_{y=b} &= 0 \end{aligned} \right\} (c)$$

$$\left. \begin{aligned} -D \left[\frac{\partial^3 W}{\partial x^3} + (2-\mu) \frac{\partial^3 W}{\partial x \partial y^2} \right]_{x=0} &= P' \delta \left(y - \frac{b}{3} \right) \\ -D \left[\frac{\partial^3 W}{\partial x^3} + (2-\mu) \frac{\partial^3 W}{\partial x \partial y^2} \right]_{x=a} &= P' \delta \left(y - \frac{b}{3} \right) \end{aligned} \right\} (d)$$

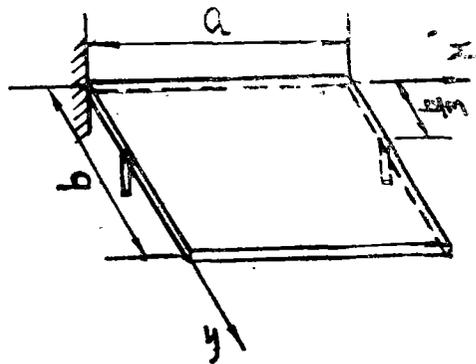


图 1

$$(W)_{x=0} = (W)_{x=a} = 0 \quad (e)$$

$$y = \frac{b}{3} \quad y = \frac{b}{3}$$

$$\left(\frac{\partial^2 W}{\partial x^2} + (1-\mu) \frac{\partial^2 W}{\partial y^2} \right)_{x=0} = 0 \quad (f)$$

$$x = a$$

其中 $\delta(y)$ 为狄拉克函数。此外，由于角点 $(0, b)$ ， (a, b) 为自由，其集中力为零，因此在角点上还要求

$$(R)_{(0,b)} = -2D(1-\mu) \left(\frac{\partial^2 W}{\partial x \partial y} \right)_{(0,b)} = 0 \quad (g)$$

$$(a,b)$$

二、迭加法的组成部分

A、设矩形板的三边为简支边， $y=b$ 边为广义简支边如图2所示。沿 $y=b$ 边各点的挠度由正弦级数表示为：

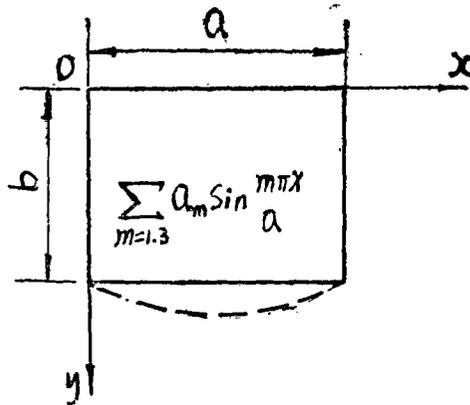


图2

$$(W)_{y=b} = \sum_{m=1,3,\dots} a_m \sin \frac{m\pi x}{a}$$

则板的弯曲面等为：

$$W = \sum_{m=1,3,\dots} \left. \frac{(1-\mu) a_m}{2 \operatorname{Sh} \alpha_m} \right\} \left(\frac{2}{1-\mu} + \alpha_m \operatorname{cth} \alpha_m \right) \operatorname{Sh} \frac{m\pi y}{a}$$

$$- \frac{m\pi y}{a} \operatorname{Ch} \frac{m\pi y}{a} \left. \right\} \sin \frac{m\pi x}{a} \quad (1)$$

$$\left(\frac{\partial W}{\partial y}\right)_{y=0} = \frac{1-\mu}{2a} \pi \sum_{m=1,3,\dots} \frac{m a_m}{\text{Sh} \alpha_m} \times \left(\frac{1+\mu}{1-\mu} + \alpha_m \text{cth} \alpha_m\right) \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} (\bar{V}_y)_{y=b} &= \frac{D(1-\mu)^2 \pi^3}{2a^3} \sum_{m=1,3,\dots} m^3 a_m \times \left(\frac{3+\mu}{1-\mu} \text{Cth} \alpha_m \right. \\ &\left. + \frac{\alpha_m}{\text{Sh}^2 \alpha_m}\right) \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (3) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (\bar{V}_x)_{x=a} &= 2D \frac{(1-\mu)^2 \pi^2}{a^3} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{a_m}{m} \\ &\times \sum_{i=1} \frac{i^3 \text{Cos} i\pi}{\left(\frac{b^2}{a^2} + \frac{i^2}{m^2}\right)^2} \text{Sin} \frac{i\pi y}{b} \quad (4) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (R)_{\substack{x=a \\ y=b}} &= -D(1-\mu) \frac{2\pi^2}{a^2} \sum_{m=1,3,\dots} m^2 a_m \\ &\times \left(\frac{1+\mu}{1-\mu} \text{cth} \alpha_m + \frac{\alpha_m}{\text{Sh}^2 \alpha_m}\right) \quad (5) \end{aligned}$$

式中的 $\alpha_m = \frac{m\pi b}{a}$ 。

B、设矩形板的 $y=0$ 、 $y=b$ 这两边为简支边、 $X=0$ 、 $X=a$ 这两边为广义简支边如图 3 所示。沿 $X=0$ 、 $X=a$ 边的挠度用正弦级数表示为：

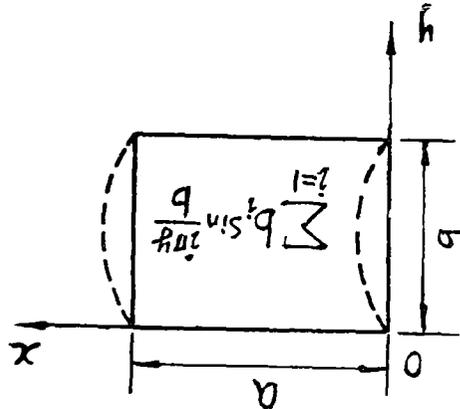


图 3

$$(W)_{\substack{x=0 \\ x=a}} = \sum_{i=1} b_i \text{Sin} \frac{i\pi y}{b}$$

于是得到

$$W = \frac{1-\mu}{2} \sum_{i=1} b_i \times \left\{ \frac{\text{ch}\beta_i - 1}{\text{Sh}\beta_i} \left[\left(\frac{\beta_i}{\text{sh}\beta_i} - \frac{2}{1-\mu} \right) \text{sh} \frac{i\pi x}{b} + \frac{i\pi x}{b} \text{ch} \frac{i\pi x}{b} \right] \right. \\ \left. + \frac{2}{1-\mu} \text{ch} \frac{i\pi x}{b} - \frac{i\pi x}{b} \text{sh} \frac{i\pi x}{b} \right\} \text{Sin} \frac{i\pi y}{b} \quad (6)$$

$$\left(\frac{\partial W}{\partial y} \right)_{y=0} = \frac{4}{b} \sum_{i=1} \frac{b_i}{i} \times \sum_{m=1,3,\dots}^m \\ \times \frac{(2-\mu) \frac{a^2}{b^2} + \frac{m^2}{i^2}}{\left(\frac{a^2}{b^2} + \frac{m^2}{i^2} \right)^2} \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (7)$$

$$(\bar{V}_r)_{y=b} = D \frac{4(1-\mu)^2 \pi^2}{b^3} \sum_{i=1} \frac{b_i \text{Cos} i\pi}{i} \\ \times \sum_{m=1,3,\dots} \frac{m^3}{\left(\frac{a^2}{b^2} + \frac{m^2}{i^2} \right)^2} \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (8)$$

$$(\bar{V}_x)_{x=a} = \frac{D(1-\mu)^2 \pi^3}{2b^3} \sum_{i=1} i^3 b_i \frac{\text{ch}\beta_i - 1}{\text{sh}\beta_i} \\ \times \left(\frac{3+\mu}{1-\mu} - \frac{\beta_i}{\text{sh}\beta_i} \right) \text{Sin} \frac{i\pi y}{b} \quad (9)$$

$$(R)_{x=a} = \frac{D(1-\mu)^2 \pi^2}{b^2} \sum_{i=1} i^2 b_i \frac{\text{Ch}\beta_i - 1}{\text{Sh}\beta_i} \times \left(\frac{1+\mu}{1-\mu} - \frac{\beta_i}{\text{Sh}\beta_i} \right) \text{Cos} i\pi \quad (10)$$

$$(W)_{x=a} = \sum_{i=1} b_i \text{Sin} \frac{i\pi}{3} \quad (11)$$

$$y = \frac{b}{3}$$

式中的 $\beta_i = \frac{i\pi a}{b}$

C、设有一四边简支的矩形板，沿 $y = 0$ 边作用了分布弯矩如图4所示：

$$M(x) = \sum_{m=1,3,\dots} E_m \text{Sin} \frac{m\pi x}{a}$$

求得板的弯曲面等为：

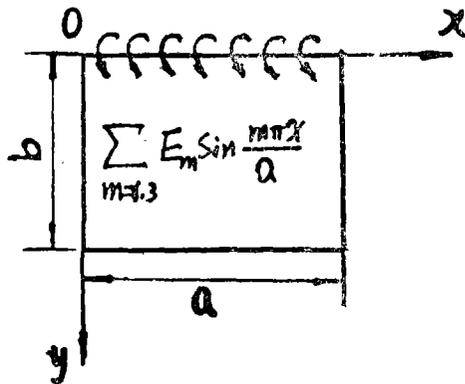


图4

$$W = \frac{a^2}{2D\pi^2} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{E_m}{m^2} \left[-\frac{\alpha_m}{\text{Sh}^2\alpha_m} \text{Sh} \frac{m\pi y}{a} - \frac{m\pi y}{a} \text{Sh} \frac{m\pi y}{a} \right. \\ \left. + \text{Cth}\alpha_m \cdot \frac{m\pi y}{a} \text{Ch} \frac{m\pi y}{a} \right] \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (12)$$

$$\left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)_{y=0} = \frac{a}{2\pi D} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{E_m}{m} \left[\text{Cth}\alpha_m - \frac{\alpha_m}{\text{Sh}^2\alpha_m} \right] \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (13)$$

$$(\bar{V}_y)_{y=b} = - (1+\mu) \frac{\pi}{2a} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{mE_m}{\text{Sh}\alpha_m} \\ \times \left(1 + \frac{1-\mu}{1+\mu} \alpha_m \text{cth}\alpha_m \right) \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (14)$$

$$(\bar{V}_x)_{x=a} = \frac{2}{a} \sum_{i=1} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{E_m i \left[\frac{b^2}{a^2} + (2-\mu) \frac{i^2}{m^2} \right]}{m \left(\frac{b^2}{a^2} + \frac{i^2}{m^2} \right)^2} \\ \times \text{Cos} m\pi \text{Sin} \frac{i\pi y}{b} \quad (15)$$

$$(R)_{\substack{x=a \\ y=b}} = - (1-\mu) \sum_{m=1,3,\dots} \frac{E_m \text{cos} m\pi}{\text{Sh}\alpha_m} (\alpha_m \text{cth}\alpha_m - 1) \quad (16)$$

D、在均布荷载q作用下，四边为简支的矩形板，其板的弯曲面等为：

$$W = \frac{4qa^4}{D\pi^6} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{1}{m^6} \left\{ 1 - \text{Ch} \frac{m\pi y}{a} + \frac{m\pi y}{2a} \text{sh} \frac{m\pi y}{a} \right. \\ \left. + \frac{\text{Ch}\alpha_m - 1}{2\text{Sh}\alpha_m} \left[\frac{m\pi y}{a} \text{ch} \frac{m\pi y}{a} - 2 \left(1 - \frac{\alpha_m}{2\text{sh}\alpha_m} \right) \right. \right. \\ \left. \left. \times \text{sh} \frac{m\pi y}{a} \right] \right\} \text{Sin} \frac{m\pi y}{a} \quad (17)$$

$$\left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)_{y=0} = \frac{2qa^3}{D\pi^4} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{1}{m^4} \\ \times \left[\text{th} \frac{\alpha_m}{2} - \frac{\alpha_m/2}{\text{ch}^2 \frac{\alpha_m}{2}} \right] \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (18)$$

$$(\bar{V}_y)_{y=b} = - \frac{2qa}{\pi^2} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{1}{m^2} \left[(3-\mu) \text{th} \frac{\alpha_m}{2} \right. \\ \left. - (1-\mu) \frac{\alpha_m}{\text{ch}^2 \frac{\alpha_m}{2}} \right] \text{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (19)$$

$$(\bar{V}_x)_{x=a} = -\frac{2qb}{\pi^2} \sum_{i=1,3,\dots} \frac{1}{i^2} \left[(3-\mu) \operatorname{th} \frac{\beta_i}{2} - (1-\mu) \frac{\frac{\beta_i}{2}}{\operatorname{ch}^2 \frac{\beta_i}{2}} \right] \sin \frac{i\pi y}{b} \quad (20)$$

$$(R)_{\substack{x=a \\ n=b}} = \frac{4(1-\mu)}{\pi^3} qa^2 \sum_{m=1,3,\dots} \frac{1}{m^3} \left(\operatorname{th} \frac{\alpha_m}{2} - \frac{\frac{\alpha_m}{2}}{\operatorname{ch}^2 \frac{\alpha_m}{2}} \right) \quad (21)$$

E、对于以上的几个部分，角点(0, b), (a, b)是被支承的，要使它们有位移，应叠加以下刚体位移，即

$$W = Ky \quad (22)$$

K为一常数，于是

$$\left(\frac{\partial w}{\partial w} \right)_{y=0} = K = \frac{4K}{\pi} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{1}{m} \operatorname{Sin} \frac{m\pi x}{a} \quad (23)$$

$$(W)_{\substack{x=a \\ y=\frac{b}{3}}} = \frac{1}{3} Kb \quad (24)$$

三、以迭加法解矩形板的弯曲问题

要满足固定边的条件(b)，只须叠加由算式(2)、(7)、(13)、(18)、(23)分别所给斜度，并使它们的和等于零。于是得到

$$\begin{aligned} & \frac{(1-\mu)\pi}{4} \frac{a_m}{\operatorname{Sh}\alpha_m} \left(\frac{1+\mu}{1-\mu} + \alpha_m \operatorname{cth}\alpha_m \right) + \frac{2}{m^2} \frac{Ka}{\pi} \\ & + \frac{2a}{b} \sum_{i=1} \frac{b_i}{i} \frac{(2-\mu) \frac{a^2}{b^2} + \frac{m^2}{i^2}}{\left(\frac{a^2}{b^2} + \frac{m^2}{i^2} \right)^2} + \frac{a^2 E_m}{4\pi D m^2} \left(\operatorname{Cth}\alpha_m - \frac{\alpha_m}{\operatorname{Sh}^2 \alpha_m} \right) \\ & + \frac{qa^4}{D\pi^4} \cdot \frac{1}{m^5} \left(\operatorname{th} \frac{\alpha_m}{2} - \frac{\alpha_m/2}{\operatorname{ch}^2 \frac{\alpha_m}{2}} \right) = 0 \quad m = 1, 3, 5, \dots \quad (25) \end{aligned}$$

要满足自由边的条件(C)，又须叠加算式(3)、(8)、(14)、(19)分别所给剪力，并使它们的和等于零。于是得到

$$\begin{aligned} & \frac{(1-\mu)^2}{2} \pi \alpha_m \left(\frac{3+\mu}{1-\mu} \operatorname{cth}\alpha_m + \frac{\alpha_m}{\operatorname{sh}^2 \alpha_m} \right) + 4(1-\mu)^2 \frac{a^3}{b^3} \sum_{i=1} b_i \frac{\operatorname{cos} i\pi}{i \left(\frac{a^2}{b^2} + \frac{m^2}{i^2} \right)^2} \\ & - \frac{(1+\mu)a^2}{2\pi D} \frac{E_m}{m^2 \operatorname{sh}\alpha_m} \left(1 + \frac{1-\mu}{1+\mu} \alpha_m \operatorname{cth}\alpha_m \right) - \frac{qa^4}{D\pi^4} \cdot \frac{2}{m^5} \left\{ (3-\mu) \operatorname{th} \frac{\alpha_m}{2} - (1-\mu) \frac{\alpha_m/2}{\operatorname{ch}^2 \frac{\alpha_m}{2}} \right\} = 0 \end{aligned}$$

$$m = 1, 3, 5, \dots \tag{26}$$

要满足沿 $x = a$ 的边界条件 (d), 只须叠加算式 (4)、(9)、(15)、(20) 分别所给剪力, 并使它们的和等于支点 $(a, b/3)$ 的反力的级数展开式:

$$P' \delta \left(N - \frac{b}{3} \right) = \frac{2}{b} \sum_{i=1}^{\infty} \sin \frac{i\pi y}{b} \int_{\frac{b}{3} - \Delta}^{\frac{b}{3} + \Delta} q \sin \frac{i\pi y}{b} dy = \frac{2P'}{b} \sum_{i=1}^{\infty} \sin \frac{i\pi}{3} \sin \frac{i\pi y}{b}$$

于是边界条件 (d) 写成:

$$\begin{aligned} & -\frac{qb^4}{D\pi^4} \frac{1}{i^6} \left[(3-\mu) \operatorname{th} \frac{\beta i}{2} - (1-\mu) \frac{\beta i/2}{\operatorname{ch}^2 \frac{\beta i}{2}} \right] + (1-\mu)^2 \frac{b^3}{a^3} \cos i\pi \sum_{m=1,3,\dots} \frac{\alpha_m}{m \left(\frac{b^2}{a^2} + \frac{i^2}{m^2} \right)^2} \\ & + \frac{(1-\mu)^2 \pi b_i}{4} \frac{\operatorname{ch} \beta i - 1}{\operatorname{sh} \beta i} \left(3 + \mu - \frac{\beta i}{\operatorname{sh} \beta i} \right) - \frac{1}{i^2 \pi^2} \frac{b^3}{Da} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{E_m}{m} \frac{\left[\frac{b^2}{a^2} + (2-\mu) \frac{i^2}{m^2} \right]}{\left(\frac{b^2}{a^2} + \frac{i^2}{m^2} \right)^2} \\ & = \frac{p' b^2}{D\pi^2 i^3} \sin \frac{i\pi}{3} \end{aligned} \tag{27}$$

上式第一项, 当 i 为偶数时应取为零。根据对称性, $X = 0$ 边, 将得到同样的方程。

又为了满足支座 $(a, \frac{b}{3})$ 处的条件 (e), 只须叠加算式 (11)、(24) 分别所给挠度, 并使它们的和等于零。于是得到

$$\sum_{i=1}^{\infty} b_i \sin \frac{i\pi}{3} + \frac{1}{3} Kb = 0 \tag{28}$$

根据对称性, 在 $(0, \frac{b}{3})$ 支座处, 将得到同样的方程。

为了满足角点 (a, b) 处的条件 (g), 只须叠加算式 (5)、(10)、(16)、(21) 分别所给的角点力, 并使它们的和等于零。于是得到

$$\begin{aligned} & - \sum_{m=1,3,\dots} m^2 a_m \left[\frac{1+\mu}{1-\mu} \operatorname{cth} \alpha_m + \frac{\alpha_m}{\operatorname{sh}^2 \alpha_m} \right] + \frac{a^2}{b^2} \sum_{i=1,\dots} i^2 b_i \cos i\pi \frac{\operatorname{ch} \beta i - 1}{\operatorname{sh} \beta i} \left(1 + \mu - \frac{\beta i}{\operatorname{sh} \beta i} \right) \\ & + \frac{1}{(1-\mu)\pi^2 D} \sum_{m=1,3,\dots} \frac{E_m}{\operatorname{sh} \alpha_m} (\alpha_m \operatorname{cth} \alpha_m - 1) + \frac{4}{(1-\mu)\pi} \frac{qa^4}{D\pi^4} \sum_{m=1,3} \frac{1}{m^3} \left(\operatorname{th} \frac{\alpha_m}{2} - \frac{\alpha_m/2}{\operatorname{ch}^2 \frac{\alpha_m}{2}} \right) = 0 \end{aligned} \tag{29}$$

由于对称, 从另一角点 $(0, b)$ 处的条件, 将得到同样的方程。这样, 我们就得到 (25)、(26)、(27)、三个无弯联立方程及 (28)、(29) 两个单独的方程, 于是就可以解出未知数, a_m 、 b_i 、 E_m 、 K 、 p' ($P' = p''$), 从而即可求得板的挠度及内力。

四、计算实例

考虑在均布荷载作用下的正方形板。此时, $a = b$, 取 $\mu = 0.3$ 。在计算中, a_m 、 b_i 、 E_m 各取 30 项, 连同 K 、 p' 共有 92 个未知数。由计算机自方程 (25)、(26)、(27)、(28)、

(29) 得到:

$a_m = 0.699474 \frac{qa^4}{D\pi^4}$	0.290054×10^{-2}	0.36834^{-3}
0.995418×10^{-4}	0.379101×10^{-4}	0.176752×10^{-4}
0.939085×10^{-5}	0.546238×10^{-5}	0.339491×10^{-5}
0.221922×10^{-5}	0.150954×10^{-5}	0.106041×10^{-5}
0.765051×10^{-6}	0.564554×10^{-6}	0.424760×10^{-6}
0.325034×10^{-6}	0.252465×10^{-6}	0.198729×10^{-6}
0.158318×10^{-6}	0.127502×10^{-6}	0.103707×10^{-6}
0.851231×10^{-7}	0.704560×10^{-7}	0.587686×10^{-7}
0.493724×10^{-7}	0.417558×10^{-7}	0.355342×10^{-7}
0.304155×10^{-7}	0.261759×10^{-7}	0.226422×10^{-7}
$b_i = -2.20754 \frac{qa^4}{D\pi^4}$	-0.358827	0.234078×10^{-1}
0.539438×10^{-1}	0.310291×10^{-1}	0.582887×10^{-2}
-0.344182×10^{-2}	-0.219197×10^{-2}	0.243718×10^{-2}
0.452326×10^{-2}	0.350444×10^{-2}	0.114419×10^{-2}
-0.283556×10^{-3}	-0.222535×10^{-3}	0.647841×10^{-3}
0.119655×10^{-2}	0.101202×10^{-2}	0.387791×10^{-3}
-0.568254×10^{-4}	-0.493696×10^{-4}	0.255168×10^{-3}
0.475589×10^{-3}	0.419523×10^{-3}	0.172379×10^{-3}
-0.187633×10^{-4}	-0.174797×10^{-4}	0.12348×10^{-3}
0.233424×10^{-3}	0.211052×10^{-3}	0.89628×10^{-4}
$E_m = -24.5068 \frac{qa^2}{\pi^4}$	6.56689	6.72394
5.74234	4.94416	4.34151
3.88168	3.52512	3.24464
3.02124	2.84139	2.69521
2.57537	2.47635	2.39393
2.32485	2.26658	2.21712
2.17489	2.13863	2.10732
2.08016	2.05648	2.03573
2.01748	2.00134	1.98703
1.97428	1.96288	1.95265
$K = 0.70316 \frac{qa^3}{D}$		$P' = P'' = -56.0266qa^2$

从所得结果可以看出, 系数 a_m 与 b_i 收敛得快, E_m 收敛较慢。当各系数都取30项, E_{30} 等于 E_1 的7.9%。若取更多的项, E_m 的后续项将更小下去。由于计算机的条件有限, 仅算至此。

计算板内及板边几个点的挠度, 以计算得到的 a_m 、 b_i 、 E_m 和 K 的值代入到挠度公式(1)、(6)、(12)、(22)并与挠度公式(17)迭加起来, 即得到板的总挠度方程。代入诸点坐标, 便求得下表列出的一些点的挠度值(单位 qa^4/D)。

从表中可以看出,最大挠度发生在自由边 $y = b$ 的中点处,其值为 $0.07834528qa^4/D$ 。与文献[1]相比减少了38.97%。

表 I 正方形板的各点挠度 (单位 $\frac{qa^4}{\Delta}$)

x/y	0	0.125	0.25	0.375	0.5
0.000a	0	0	0	0	0
0.0625a	-0.508377×10^{-3}	0.428537×10^{-4}	0.332561×10^{-3}	0.470643×10^{-3}	0.511315×10^{-3}
0.125a	-0.135783×10^{-2}	0.294436×10^{-3}	0.128094×10^{-2}	0.177204×10^{-2}	0.191893×10^{-2}
0.1875a	-0.195847×10^{-2}	0.993161×10^{-3}	0.284904×10^{-2}	0.380179×10^{-2}	0.409094×10^{-2}
0.25a	-0.191219×10^{-2}	0.238541×10^{-2}	0.509652×10^{-2}	0.651587×10^{-2}	0.695271×10^{-2}
0.3125a	-0.77629×10^{-3}	0.470916×10^{-2}	0.809004×10^{-2}	0.989721×10^{-2}	0.104621×10^{-1}
0.3333a	0.0000	0.572385×10^{-2}	0.926116×10^{-2}	0.111703×10^{-1}	0.117704×10^{-1}
0.375a	0.238374×10^{-2}	0.812711×10^{-2}	0.118641×10^{-1}	0.139304×10^{-1}	0.145879×10^{-1}
0.4375a	0.722452×10^{-2}	0.126047×10^{-1}	0.163972×10^{-1}	0.185553×10^{-1}	0.192955×10^{-1}
0.5000a	0.130366×10^{-1}	0.179531×10^{-1}	0.216143×10^{-1}	0.23812×10^{-1}	0.245391×10^{-1}
0.56250a	0.195093×10^{-1}	0.239662×10^{-1}	0.274104×10^{-1}	0.295435×10^{-1}	0.302609×10^{-1}
0.6250a	0.264360×10^{-1}	0.304715×10^{-1}	0.33674×10^{-1}	0.357036×10^{-1}	0.36395×10^{-1}
0.6875a	0.336641×10^{-1}	0.373314×10^{-1}	0.403009×10^{-1}	0.422143×10^{-1}	0.428723×10^{-1}
0.75a	0.410776×10^{-1}	0.444373×10^{-1}	0.472009×10^{-1}	0.490023×10^{-1}	0.496259×10^{-1}
0.8125a	0.485887×10^{-1}	0.517054×10^{-1}	0.542994×10^{-1}	0.560031 $\times 10^{-1}$	0.565953×10^{-1}
0.875a	0.56134×10^{-1}	0.590743×10^{-1}	0.615385×10^{-1}	0.631636×10^{-1}	0.637297×10^{-1}
0.9375a	0.636735×10^{-1}	0.665032×10^{-1}	0.688768×10^{-1}	0.704432×10^{-1}	0.709892×10^{-1}
1.000a	0.711923×10^{-1}	0.739723×10^{-1}	0.762386×10^{-1}	0.778139×10^{-1}	0.783452×10^{-1}

沿固定边 $y=0$ 弯矩的分布为

$$M(x) = \sum_{m=1,3} E_m \sin \frac{m\pi x}{a} = -\frac{qa^2}{\pi^4} \left\{ -24.5068 \sin \frac{\pi x}{a} \right. \\ + 6.56689 \sin \frac{3\pi x}{a} + 6.72394 \sin \frac{5\pi x}{a} + 5.74234 \sin \frac{7\pi x}{a} + 4.94416 \sin \frac{9\pi x}{a} \\ + 4.34151 \sin \frac{11\pi x}{a} + 3.88168 \sin \frac{13\pi x}{a} + 3.52512 \sin \frac{15\pi x}{a} + 3.24464 \sin \frac{17\pi x}{a} \\ + 3.02124 \sin \frac{19\pi x}{a} + 2.84139 \sin \frac{21\pi x}{a} + 2.69521 \sin \frac{23\pi x}{a} + 2.57537 \sin \frac{25\pi x}{a} \\ + 2.47635 \sin \frac{27\pi x}{a} + 2.39393 \sin \frac{29\pi x}{a} + 2.32485 \sin \frac{31\pi x}{a} + 2.26658 \sin \frac{33\pi x}{a} \\ + 2.21712 \sin \frac{35\pi x}{a} + 2.17489 \sin \frac{37\pi x}{a} + 2.13863 \sin \frac{39\pi x}{a} + 2.10732 \sin \frac{41\pi x}{a} \\ + 2.08016 \sin \frac{43\pi x}{a} + 2.05648 \sin \frac{45\pi x}{a} + 2.03573 \sin \frac{47\pi x}{a} + 2.01748 \sin \frac{49\pi x}{a} \\ + 2.00134 \sin \frac{51\pi x}{a} + 1.98703 \sin \frac{53\pi x}{a} + 1.97428 \sin \frac{55\pi x}{a} + 1.96288 \sin \frac{57\pi x}{a} \\ \left. + 1.95265 \sin \frac{59\pi x}{a} \right\}$$

为了便于比较, 在下表内, 列出了本文及文献 [1]、[2] 沿固定边几个点的弯矩值, 它们依次用 $M(x)$ 、 $M(x)^*$ 、 $M(x)^{**}$ 表示。从表中可以看出, 本文的结果在以上两者之间, 这显然与直观结果相符。另外, 由于点支承的影响, 在固定边的两端附近出现正值弯矩。

表2 固定边各点弯矩(单位 ga^2)

x	0.5a	0.375a	0.25a	0.125a	0.09375a	0.0625a	0.03125a	0
$M(x)$	-0.29179	-0.25952	-0.16861	-0.01470	0.03952	0.10246	0.15965	0
$M(x)^*$	-0.53560	-0.53550	-0.53353	-0.51270		-0.47314	-0.39115	0
$M(x)^{**}$	-0.15438	-0.15186	-0.14459	-0.13109				

为了验证计算结果, 我们利用板的整体平衡条件得到:

$$\left\{ \frac{qab^2}{2} - \left[P' + P'' \times \frac{b}{3} - \int_0^a M(x)_{y=0} dx \right] \right\} \div \frac{qab^2}{2} = 1\%$$

由此可见, 计算结果是比较满意的。

参 考 文 献

- 〔1〕、张福范, 均布荷载下悬臂矩形板的弯曲、应用数学和力学, 1980, 一卷, 3 期
- 〔2〕、张福范, 一边固定两角点支承的矩形板, 上海力学, 1981, 2 卷, 1 期
- 〔3〕. S. Timoshenko, Theory of Plates and Shells, McGraw-Hill Book Co, 1959.