

# $n$ 维空间二次特征值问题的分解定理\*

程水利 刘人杰

(河南省计经委) (郑州工学院)

**摘 要:**  $n$ 自由度线性阻尼振动系统的二次特征值问题,一般是在 $2n$ 维空间求得复数精确解,或在小阻尼、弱非比例阻尼情况下,在 $n$ 维空间求得近似解。本文提出并证明了一个分解定理,即在一定条件下, $n$ 维空间二次特征值问题可化为 $n$ 维空间两个普通特征值问题,用标准算法求得精确解。大大降低了解题难度,简化了计算方法,节约了计算时间。

**关键词:** 约当矩阵, 克罗内克矩阵乘积, 矩阵方程组。

中国图书分类号: O241

分析多自由度线性阻尼振动系统。无论是考查运动稳定性或动力响应,都要求解二次特征值问题  $(\lambda^2 M + \lambda C + K) X = 0$ 。当阻尼矩阵  $C$  可用正规模态解耦时,这个问题显得比较简单<sup>(1)</sup>。在一般情况下,二次特征值问题的精确解需要在 $2n$ 维状态空间中进行<sup>(2)(3)</sup>。文<sup>(4)</sup>用矩阵摄动法在 $n$ 维空间获得了二次特征值问题的近似解。

本文提出并证明了一种在 $n$ 维空间求解二次特征值问题精确解的新方法——分解法。即在一定条件下,在 $n$ 维空间利用 Jordan<sup>(5)</sup> 矩阵和 Kronecker<sup>(6)</sup> 乘积证明了二次特征值问题可分解为两个普通特征值问题。于是即可利用特征值问题的标准算法<sup>(7)</sup>在 $n$ 维空间计算特征值及特征向量的精确解。

## 1 分解定理

考虑  $n$  维空间二次特征值问题  $(\lambda^2 M + \lambda C + K) X = 0$  (1)

其中  $M$ 、 $K$  为任意实非奇异矩阵,  $K$ 、 $C$  为任意实矩阵。不失一般性,可考虑如下特征值问题  $(\lambda^2 I + \lambda A + B) X = 0$  (2)

其中  $I$  是单位矩阵。(2) 式的特征方程为

$$\det (\lambda^2 I + \lambda A + B) = 0 \quad (3)$$

分解定理: 如果状态矩阵满足

\* 收稿日期: 1990-12-22

$$(1) \quad \frac{1}{4}A^2 - B \text{ 正定,} \quad (4)$$

$$(2) \quad AB = BA \quad (5)$$

则

$$\{\lambda | \det(\lambda^2 I + \lambda A + B) = 0\} = \left\{ \lambda \left| \begin{array}{l} \det(\lambda I + \frac{1}{2}A - D) = 0 \\ \text{或} \\ \det(\lambda I + \frac{1}{2}A + D) = 0 \end{array} \right. \right\} \quad (6)$$

其中  $D$  满足  $D^2 = \frac{1}{4}A^2 - B$ .

为了证明分解定理和构造  $D$  矩阵, 我们先证明两个引理.

引理 1: 如果  $\frac{1}{4}A^2 - B$  正定, 则  $D$  存在, 且  $D^2 = \frac{1}{4}A^2 - B$ .

证明: 由矩阵代数可知, 任何一个矩阵都相似于一个 *Jordan* 矩阵. 所以

$(\frac{1}{4}A^2 - B)$  亦存在一个可逆矩阵  $P$ , 使得下式成立:

$$P^{-1}(\frac{1}{4}A^2 - B)P = J \quad (7)$$

其中  $J$  为 *Jordan* 矩阵.

$$J = \begin{bmatrix} J_1 & & 0 \\ & J_2 & \\ & & \ddots \\ 0 & & & J_m \end{bmatrix}, \quad 1 \leq m \leq n \quad (8)$$

$$J_j = \begin{bmatrix} r_j & & \\ 1 & r_j & \\ & \ddots & \\ & & 1 & r_j \end{bmatrix}, \quad j = 1, 2, \dots, m$$

$r_j$  ( $j = 1, 2, \dots, m$ ) 为  $(\frac{1}{4}A^2 - B)$  的全部特征根. 当  $(\frac{1}{4}A^2 - B)$  正定时, 则

$$r_j > 0, \quad \forall j = 1, 2, \dots, m. \quad (9)$$

$J_j$  的维数等于  $r_j$  的重根数. 构造一  $Y$  矩阵:

$$Y = \begin{bmatrix} Y_1 & & 0 \\ & Y_2 & \\ & & \ddots \\ 0 & & & Y_m \end{bmatrix} \quad (10)$$

其中

$$Y_j = \begin{bmatrix} \sqrt{r_j} & & & 0 \\ \frac{1}{2\sqrt{r_j}} & \sqrt{r_j} & & \\ & \dots & \dots & \\ 0 & & \frac{1}{2\sqrt{r_j}} & \sqrt{r_j} \end{bmatrix}$$

$$\text{则有: } Y_j^2 = J_j, \quad Y^2 = J. \quad (11)$$

$$\text{令 } D = PYP^{-1} \quad (12)$$

$$\text{则 } D^2 = PJ P^{-1} \quad (13)$$

将 (7) 式代入 (13), 可得  $D^2 = \frac{1}{4}A^2 - B$  证毕.

引理2: 如果  $AB = BA$ , 则  $(\lambda I + \frac{1}{2}A) D = D (\lambda I + \frac{1}{2}A)$ .

$$\text{证明: 记 } U = (\lambda I + \frac{1}{2}A) D - D (\lambda I + \frac{1}{2}A) \quad (14)$$

$$\text{于是只须证明 } U = 0. \text{ 由已知条件可得 } UD + DU = 0 \quad (15)$$

$$\text{将 (15) 式展成列向量, 则 } \text{Vec}(UD) + \text{Vec}(DU) = 0 \quad (16)$$

$$\text{即 } (D^T \otimes I + I \otimes D) \text{Vec}U = 0 \quad (17)$$

这里  $\otimes$  表示 Kronecker 乘积<sup>[6]</sup>. 按 Kronecker 乘积的性质,  $(D^T \otimes I + I \otimes D)$  的特征根具有如下型式:

$$\sqrt{r_i} + \sqrt{r_j}, \quad i, j = 1, 2, \dots, m.$$

由引理1知,  $\sqrt{r_i} + \sqrt{r_j} > 0, \quad \forall i, j = 1, 2, \dots, m.$

于是  $\det(D^T \otimes I + I \otimes D) \neq 0$ ,

从而  $\text{Vec}U = 0$ , 即  $U = 0$  证毕.

分解定理证明: 由引理1, 2可得

$$(\lambda^2 I + \lambda A + B) = (\lambda I + \frac{1}{2}A - D) \cdot (\lambda I + \frac{1}{2}A + D),$$

$$\text{即 } \det(\lambda^2 I + \lambda A + B) = \det(\lambda I + \frac{1}{2}A - D) \cdot \det(\lambda I + \frac{1}{2}A + D)$$

于是 (6) 式成立. 证毕.

## 2 结束语

从以上可以看出, 在一定条件下,  $n$  维空间二次特征值问题通过分解实现线性化, 化成  $n$  维空间两个普通特征值问题. 而普通特征值问题即可用标准算法和标准通用程序很容易解决. 这样, 既降低了解题分析难度, 简化了计算方法, 节约了计算时间, 并得到了满足实际需要的任意精确度的精确解.

## 参 考 文 献

- (1) Lord Rayleigh. Theory of Sound. Vol.1. Dever Publication. New York. N.Y. 1945
- (2) 曹志浩. 大型稀疏广义特征值问题的计算方法. 振动与冲击. 1984 第一期
- (3) 谭忠棠, 吴福光. 多自由度线性系统阻尼受迫振动的统一解法. 中山大学学报. 1982. 第一期
- (4) 程水利. 用矩阵摄动法求解二次特征值问题. 中国航空学会. 中国力学学会第二届振动会议论文集. 1984. 11
- (5) 谢邦杰. 线性代数. 人民教育出版社. 1978
- (6) H. Neudecker. A Note On Kroneker Matrix Products and Matrix Equations Systems. SIAM.J.Appl.Math. Vol.17. No.3 1969
- (7) 电子计算机常用算法. 科学出版社. 1976

## Decomposition Theorem of Quadratic Eigenvalue Problems in N-Dimension Space

Shuili Cheng

Renjie Liu

(Planning Economic Commission of Henan Province)

(Zhengzhou Institute of Technology)

**Abstract:** The complex accurate solution of quadratic eigenvalue problems of  $n$ -freedom damped linear vibration systems, in the general cases, can be obtained in  $2n$ -dimension space. And in the case of small damping or weak nonproportional damping, the real approximate solution can be obtained in  $n$ -dimension space. In this paper, it is demonstrated that, if some conditions are satisfied, the  $n$ -dimension quadratic eigenvalue problem can be changed into two  $n$ -dimension generalized eigenvalue problems. And then the real accurate solution can be obtained using the standard calculating methods.

**Keywords:** Jordan matrix, Kroneker matrix products, matrix equations systems.